

# Inhaltsverzeichnis

<b>1 Evolution des Hubschraubers .....</b>	1
1.1 Die Natur hat Drehflügler, aber keine Hubschrauber hervorgebracht .....	1
1.1.1 Entwicklung des Hubschraubers.....	1
1.1.2 Periode der Tragschrauber (1919–1935).....	8
1.1.2.1 Erfindung und Verwirklichung des Schlaggelenkes.....	8
1.1.2.2 Erfindung des Schwenkgelenkes .....	9
1.1.2.3 Unterschied zwischen Propeller (als Hubschuberzeuger) und Rotor.....	9
1.2 Entstehen der ersten brauchbaren Hubschrauber .....	10
1.2.1 Bréguet/Dorand.....	12
1.2.2 Professor Focke.....	12
1.2.3 Igor Sikorsky.....	14
1.3 Phase der Reife und Spezialisierung.....	15
<b>2 Hubschraubermissionen und Markt.....</b>	19
<b>3 Wesentliche Bauelemente der Hubschrauber.....</b>	31
3.1 Übersichten .....	31
3.2 Beschreibung und Wirkungsweise des Hauptrotors .....	34
3.2.1 Blattanlenkung, Schlag- und Schwenkbewegungen .....	34
3.2.2 Kollektive und zyklische Blattverstellung .....	37
3.2.3 Taumelscheibe, Steuermomente .....	37
3.2.4 Steuerelemente .....	39
3.2.5 Rotorbedingte Kopplungen.....	40
<b>4 Grundzüge der Leistungsrechnung .....</b>	45
4.1 Strahltheorie (Bernoulli) .....	45
4.1.1 Der stationäre Schwebeflug .....	47
4.1.2 Reale Rotoren im Schwebeflug.....	48
4.1.3 Senkrechter Steigflug (idealer Rotor) .....	49
4.1.4 Senkrechter Sinkflug (idealer Rotor) .....	51

4.1.4.1	Der langsame Sinkflug .....	51
4.1.4.2	Das Wirbelringstadium (WR).....	51
4.1.4.3	Der schnelle Sinkflug .....	52
4.1.4.4	Autorotation (AR) .....	52
4.1.4.5	Strahlkontraktion .....	53
4.1.4.6	Übergang zum Flug mit Horizontalgeschwindigkeit.....	53
4.2	Die Blattelementenmethode.....	54
4.2.1	Ideale Verwindung.....	56
4.2.2	Mittlere aerodynamische Beiwerte und Einstellwinkel.....	60
4.2.3	Reale und sonstige Effekte.....	61
4.2.3.1	Ungleichförmige induzierte Geschwindigkeit .....	62
4.2.3.2	Blattspitzenverluste .....	63
4.2.3.3	Trapezform, Zusitzung .....	64
4.2.3.4	Bodeneffekt .....	65
4.2.3.5	Drall, Zirkulation, dynamische Verwindung, Grenzschicht.....	66
4.2.3.6	Leistungsbedarf im Schwebeflug .....	67
5	<b>Die Schlagbewegung der Rotorblätter</b> .....	69
5.1	Trägheitsmoment des Rotorblattes .....	69
5.2	Herleitung der Schlaggleichung.....	70
5.2.1	Rotoren mit zentralem Schlaggelenk .....	70
5.2.2	Ein Blick in die Schwingungslehre .....	71
5.2.3	Rotoren mit Schlaggelenksabstand .....	73
5.3	Die Schlagbewegung unter Einbeziehung der Luftkräfte .....	74
5.4	Der gelenklose Rotor .....	76
5.5	Quantifizierung der Schlagbewegung.....	78
5.5.1	Die Rotoransteuerung .....	79
5.5.2	Der Konuswinkel .....	79
5.5.3	Die Schlagkoeffizienten.....	81
6	<b>Die Schwenkbewegung der Rotorblätter</b> .....	83
6.1	Schwenken zunächst ohne Coriolis- und Luftkräfte .....	83
6.2	Die Schwenkbewegung unter Berücksichtigung der Luft- und der Corioliskräfte .....	85
7	<b>Die höherfrequenten Rotorblattschwingungen</b> .....	87
7.1	Blattverformungen, das Resonanzdiagramm .....	87
7.2	Formänderungen des Rotorsystems, Luft- und/oder Bodenresonanz .....	89
7.3	Unterdrückung von Schwingungen und Vibrationen.....	92

---

<b>8 Leistungsbedarf, Flugleistungen.....</b>	94
8.1 EinsatzEnvelope von Hubschraubern .....	94
8.2 Wichtige Leistungsparameter und -begriffe .....	94
8.3 Standardbedingungen, Druckhöhe/Dichtehöhe .....	94
8.4 Die Leistungspolare .....	96
8.4.1 Schwebeflug.....	96
8.4.2 Vorwärtsflug .....	96
8.4.2.1 Induzierte Leistung.....	97
8.4.2.2 Profilwiderstandsleistung .....	99
8.4.2.3 Schädliche Leistung .....	99
8.4.2.3 Manöverleistung am Beispiel „Steigen“ .....	100
8.4.3 Gesamtleistungsbedarf.....	101
8.5 Flugleistungen.....	104
8.5.1 Triebwerksleistungen .....	104
8.5.2 Leistungsbilanzen .....	106
8.6 Höhen-/Geschwindigkeitsdiagramm, Avoid Zones .....	112
8.7 Autorotation (AR).....	114
<b>9 Auslegung des Hauptrotors .....</b>	117
9.1 Rotordurchmesser .....	118
9.2 Blattspitzenumlaufgeschwindigkeit.....	119
9.3 Blattgeometrie.....	120
9.3.1 Blattflächen und -tiefen.....	124
9.3.2 Manövriertbarkeit.....	125
9.3.3 Blattzahl .....	125
9.3.4 Trapezform, Zusitzung.....	126
9.3.5 Verwindung .....	127
9.4 Profilierung .....	130
9.4.1 Grenzen des maximalen Auftriebsbeiwertes, stationär .....	131
9.4.2 Maximale Auftriebsbeiwerte im Bereich hoher Machzahlen.....	132
9.4.3 Instationäre Auftriebsbeiwerte .....	133
9.4.4 Der Widerstandsbeiwert, stationär und dynamisch.....	134
9.4.5 Der Momentenbeiwert stationär und dynamisch .....	134
9.4.6 Feinabstimmungen der Profilierung .....	137
9.5 Weitere Auslegungsparameter .....	139
9.5.1 Drehrichtung, Trägheitsmomente, Blattspitzen .....	139
9.5.2 Zusammenstellung aktueller Rotoren .....	140
<b>10 Der Hubschrauber als Gesamtsystem .....</b>	143
10.1 Die Bewegungsgleichungen .....	144
10.1.1 Der allgemeine instationäre Flug .....	144
10.1.2 Eingrenzung der Freiheitsgrade .....	146
10.1.3 Der stationäre Flug.....	147

---

10.1.3.1 Schwebeflug als Grenzfall sehr langsamem Vorwärtsfluges .....	147
10.1.3.2 Stationärer Vorwärtsflug .....	148
10.2 Flugdynamik .....	148
10.2.1 Linearisierter Ansatz für die Luftkräfte .....	149
10.2.2 Die Bewegungsgleichungen für kleine Störungen .....	150
10.2.3 Flugdynamische Eigenschaften.....	152
10.2.3.1 Ermittlung der Eigenwerte .....	152
10.2.3.2 Laplace-Transformation der Bewegungsgleichungen. ....	156
10.2.3.3 Dynamikmatrix, charakteristische Gleichung .....	156
10.2.3.4 Stabilitätskriterien .....	157
10.2.3.5 Typische Eigenwerte eines Beispiel-Hubschraubers....	161
10.2.4 Inverse Bestimmung der Derivativa, Übertragungsfunktionen..	166
10.2.4.1 System- oder Parameter-Identifikation.....	168
10.2.4.2 Multidimensionale Vorgehensweise der Flugregelung	168
<b>11 Flugtechnische Stabilitäten .....</b>	<b>170</b>
11.1 Die statische Längsstabilität .....	170
11.2 Die Anstellwinkelstabilität .....	171
11.3 Richtungsstabilität, Spiralbewegung.....	171
11.4 Das laterale Gleichgewicht .....	172
11.5 Dynamische Stabilität.....	173
11.6 Mindestforderungen bezüglich der Stabilitäten .....	174
11.7 Künstliche Stabilität, Flugregelung .....	174
11.8 Kopplungen .....	177
<b>12 Steuerbarkeit .....</b>	<b>183</b>
12.1 Steuerbarkeitsforderungen an Zivilhubschrauber .....	184
12.2 Zeitkonstante, Steuerempfindlichkeit, -wirksamkeit .....	184
12.3 Rating Scales .....	187
12.4 Normpilotenmodell .....	188
12.5 Das Steuerbarkeitsdiagramm .....	189
12.5.1 Langsame Steuereingaben.....	189
12.5.2 Ursprüngliche Forderungen .....	189
12.5.3 Neufassung der Steuerbarkeitsforderungen .....	191
12.6 Höherfrequente Ansteuerungen/Reaktionen .....	194
12.6.1 Dynamische Stabilitätskriterien mittelschneller Reaktionsbewegungen .....	194
12.6.1.1 Die Nickbewegung .....	195
12.6.1.2 Die Rollbewegung .....	196
12.6.2 Sekundärreaktionen.....	197
12.6.3 Hochfrequente rückkoppelnde Steuerbewegungen kleiner Amplituden .....	198
12.6.3.1 Grundlagen .....	199

12.6.3.2 Geforderte Systemeigenschaften .....	202
12.6.3.3 Ergebnisse aus der Flugerprobung .....	206
12.6.3.4 Vergleichende Darstellung von Messergebnissen .....	207
12.7 Flugerprobung unter Berücksichtigung der neuen Kriterien.....	209
 <b>13 Spiegelung des Aeronautical Design Standard 33 an Projekten</b> .....	210
13.1 Nachweisbedingungen .....	211
13.1.1 Zuordnung der Leistungskategorien zu den MTE.....	211
13.1.2 Sichtverhältnisse, G/DVE .....	213
13.1.3 Hilfen zur Wahrnehmung der Umgebung, UCE .....	213
13.1.4 EinsatzEnvelope (Operational Flight Envelope, OFE).....	214
13.1.5 Geteilte Aufmerksamkeit (Divided Attention Operation, DAO).....	215
13.1.6 Ausfälle .....	215
13.2 Die neue Systematik in der Praxis .....	216
13.2.1 Definitionen und Generelles .....	217
13.2.2 Quantitative Kriterien .....	218
13.2.3 Hochfrequente Steuerbarkeit der UH-60A Black Hawk .....	220
13.3 Flugversuchsmanöver .....	221
13.3.1 Flugversuchsmanöver für Transporthubschrauber.....	221
13.3.2 Definition der Versuchsbedingungen und -manöver.....	222
13.3.3 Auswertung der Messkampagnen .....	225
 <b>14 Ausblick</b> .....	227
 <b>Herangezogene Literatur</b> .....	229
 <b>Bildnachweis</b> .....	231
 <b>Stichwortverzeichnis</b> .....	233