

# Inhalt

<b>1 Einleitung</b>	<b>1</b>
1.1 Mathematik und Modellierung . . . . .	1
1.1.1 Hilfsmittel zum Modellieren . . . . .	3
1.1.2 Computereinsatz . . . . .	4
1.2 Organisation des Buchinhalts . . . . .	5
<b>I Mechanische Systeme</b>	<b>7</b>
<b>2 Skalen, Approximationen und Lösungen</b>	<b>9</b>
2.1 Skalierung und Dimensionsanalyse . . . . .	9
2.1.1 Die Fahnenstange . . . . .	10
2.1.2 Die Skalierung des Problems der Fahnenstange . . . . .	13
2.2 Approximationen . . . . .	17
2.2.1 Die Lösung für große $J$ . . . . .	18
2.2.2 Die Lösung für kleine $J$ ? . . . . .	20
2.3 Die exakte Lösung . . . . .	20
2.3.1 Die Lösung für kleine $J$ . . . . .	23
2.4 Dimensionsanalyse . . . . .	24
2.5 Zusammenfassung . . . . .	26
2.6 Aufgaben . . . . .	26
<b>3 Eine Tischgeschichte</b>	<b>37</b>
3.1 Die Situation . . . . .	37
3.1.1 Einführende Bemerkungen . . . . .	38
3.2 Hintergrundwissen . . . . .	40
3.3 Das einfachste Modell . . . . .	42
3.3.1 Die Lösung . . . . .	45
3.3.2 Interpretation der Lösung . . . . .	47
3.4 Zusammenfassung . . . . .	49
3.5 Aufgaben . . . . .	50

<b>4 Ankern</b>	<b>57</b>
4.1 Die Situation . . . . .	57
4.1.1 Einführende Bemerkungen . . . . .	57
4.2 Hintergrundwissen . . . . .	59
4.3 Variationsrechnung . . . . .	61
4.3.1 Das Archetypproblem . . . . .	61
4.3.2 Verallgemeinerungen . . . . .	66
4.4 Variationsprinzipien in der Dynamik . . . . .	70
4.4.1 Das Hamiltonsche Prinzip . . . . .	73
4.4.2 Statische stetige Zustände . . . . .	79
4.4.3 Das hängende Kabel . . . . .	80
4.5 Eine billigere Verankerung . . . . .	88
4.5.1 Ein Modell . . . . .	88
4.5.2 Das Modell . . . . .	91
4.6 ** Die Dynamik des verankerten Schiffes . . . . .	95
4.7 Zusammenfassung . . . . .	99
4.8 Aufgaben . . . . .	100
<b>5 Noch einmal die Tischgeschichte</b>	<b>111</b>
5.1 Einführung . . . . .	111
5.2 Energiemethoden . . . . .	112
5.3 Der unterstützte Stab . . . . .	116
5.3.1 Der Stab . . . . .	117
5.3.2 Anpassung von Stab und Stützen . . . . .	121
5.4 Der Tisch . . . . .	123
5.4.1 Lösungen für die Platte . . . . .	124
5.4.2 Anpassung . . . . .	127
5.5 Zusammenfassung . . . . .	129
5.6 Aufgaben . . . . .	130
5.7 Anhang: Die Lösung für den sechsbeinigen Tisch . . . . .	131
<b>II Diffusion</b>	<b>135</b>
<b>6 Einführung</b>	<b>137</b>
6.1 Motivation . . . . .	137
6.2 Hintergrundwissen . . . . .	140
6.2.1 Die experimentelle Basis für die Untersuchungen des Wärmetransports . . . . .	140
6.2.2 Mathematische Grundlagen . . . . .	144
6.3 Die Wärmeleitungsgleichung . . . . .	144
6.3.1 Einige elementare Beobachtungen . . . . .	145
6.3.2 Einfache Lösungen der Wärmeleitungsgleichung . . . . .	147
6.4 Mathematische Fragestellungen . . . . .	150
6.4.1 Eindeutigkeitstheoreme für die Lösungen der Wärmeleitungsgleichung . . . . .	151

6.4.2 Das Maximumprinzip . . . . .	153
6.5 Zusammenfassung . . . . .	155
6.6 Aufgaben . . . . .	155
<b>7 Oberflächenerwärmung</b>	<b>165</b>
7.1 Einführung . . . . .	165
7.2 Mathematischer Hintergrund . . . . .	166
7.3 Lösung für die ebene Quelle . . . . .	167
7.3.1 Dimensionsanalyse . . . . .	169
7.3.2 Invariante Transformationen . . . . .	170
7.3.3 Die Ähnlichkeitslösung . . . . .	171
7.4 Lösungskonstruktionen . . . . .	177
7.5 Andere fundamentale Lösungen . . . . .	180
7.6 Randintegralmethoden . . . . .	185
7.6.1 Verhalten für mittlere Zeiten . . . . .	188
7.6.2 Das asymptotische Verhalten . . . . .	191
7.6.3 Interpretation . . . . .	192
7.6.4 Allgemeine Kommentare . . . . .	192
7.6.5 Das Plattenproblem . . . . .	193
7.7 Verallgemeinerte Funktionen . . . . .	195
7.8 Zusammenfassung . . . . .	198
7.9 Aufgaben . . . . .	198
<b>8 Fouriermethoden</b>	<b>219</b>
8.1 Einführung . . . . .	219
8.2 Vorbemerkungen . . . . .	219
8.2.1 Sturm-Liouville-Theorie . . . . .	222
8.2.2 Fourierreihen . . . . .	223
8.3 Newtonsche Erwärmung einer Platte . . . . .	226
8.4 Lösung für die Platte . . . . .	231
8.5 Zusammenfassung . . . . .	233
8.6 Aufgaben . . . . .	234
<b>9 Die Kunst des Kochens</b>	<b>241</b>
9.1 Einführung . . . . .	241
9.2 Steuerung der Oberflächentemperatur . . . . .	242
9.3 Steuerung der Temperaturverteilung . . . . .	246
9.4 Abhängigkeiten von Gestalt und Größe . . . . .	248
9.4.1 Spezielle Formen . . . . .	249
9.4.2 Allgemeine Formen: Motorblöcke . . . . .	254
9.4.3 Die Finite-Elemente-Methode . . . . .	258
9.5 Zusammenfassung . . . . .	261
9.6 Aufgaben . . . . .	262

<b>10 Aspekte des Treibhauseffektes</b>	<b>269</b>
10.1 Einführung . . . . .	269
10.2 Zeitliche Fluktuationen . . . . .	271
10.3 Räumliche Fluktuationen . . . . .	274
10.4 Thermisches Gleichgewicht . . . . .	276
10.5 Zusammenfassung . . . . .	280
10.6 Aufgaben . . . . .	280
<b>11 Zur Herstellung von Stahlblechen</b>	<b>285</b>
11.1 Einführung . . . . .	285
11.2 Verfestigung des Stahls . . . . .	287
11.2.1 Wärmeausbreitung in einem flachen, bewegten Medium . . . . .	287
11.2.2 Erstarrung . . . . .	288
11.2.3 Die Gleichungen . . . . .	289
11.2.4 Die Ähnlichkeitslösung . . . . .	292
11.2.5 * Effektive Dicke der Trommel . . . . .	298
11.3 Die rotierende Trommel . . . . .	301
11.4 Anpassung der Lösung . . . . .	306
11.5 Zusammenfassung und Schlußfolgerungen . . . . .	306
11.6 Anhang: Ein alternatives Kühlssystem . . . . .	307
<b>III Schwingungen und Wellen</b>	<b>309</b>
Autos, Eisenbahnen und anderes . . . . .	311
Einführung . . . . .	311
<b>12 Schwingungen</b>	<b>313</b>
12.1 Gleichgewicht und Schwingungen . . . . .	313
12.2 Der lineare Oszillator . . . . .	315
12.2.1 Die erzwungene ungedämpfte lineare Schwingung . . . . .	316
12.2.2 Der gedämpfte lineare Oszillator . . . . .	318
12.3 Schwache nichtlineare Resonanz . . . . .	320
12.3.1 Der ungedämpfte nichtlineare Oszillator . . . . .	321
12.3.2 Der gedämpfte nichtlineare Oszillator . . . . .	326
12.3.3 * Dissipative Modelle . . . . .	330
12.4 Zusammenfassung . . . . .	332
12.5 Aufgaben . . . . .	332
<b>13 Wellenschaukeln?</b>	<b>339</b>
13.1 Einführung . . . . .	339
13.2 Die Situation . . . . .	340
13.3 Ein vereinfachtes mathematisches Modell . . . . .	343
13.4 Resonanzverhalten . . . . .	347
13.4.1 Einleitende Untersuchungen . . . . .	348
13.4.2 Mittelung . . . . .	350
13.4.3 Die Funktionen für Amplitude und Phase . . . . .	354

13.5 Zusammenfassung . . . . .	359
13.6 Aufgaben . . . . .	359
13.7 Anhang . . . . .	362
<b>14 Verkehrsfluß</b>	<b>367</b>
14.1 Einführung . . . . .	367
14.1.1 Besonders interessante Situationen . . . . .	367
14.2 Gleichmäßiger Verkehrsfluß . . . . .	368
14.2.1 Variablen . . . . .	368
14.2.2 Die Beziehung zwischen Fluß, Geschwindigkeit und Dichte .	369
14.2.3 Die Beziehung zwischen Fluß und Dichte . . . . .	370
14.2.4 Eine explizite Fluß-Dichte-Beziehung . . . . .	372
14.3 Modellierung von Nichtgleichgewichtssituationen . . . . .	375
14.3.1 Erhaltungssätze für Autos . . . . .	376
14.3.2 Konstruktion der Lösung . . . . .	378
14.3.3 Ein Verkehrsstau . . . . .	388
14.4 Zusammenfassung . . . . .	394
14.5 Aufgaben . . . . .	394
<b>IV Hinweise und Lösungen</b>	<b>407</b>
<b>Sachverzeichnis</b>	<b>423</b>