Abbildungsverzeichnis	XI
Tabellenverzeichnis	XIII
Abkürzungsverzeichnis	XIV
1 Einleitung	1
1.1 Problemstellung	1
1.2 Aufbau der Arbeit	3
2 Kooperative Leistungserstellung: vom virtuellen Unternehmen zum	
dynamischen Produktionsnetzwerk	7
2.1 Ausgangspunkt: virtuelle Unternehmen	8
2.2 Dynamische Produktionsnetzwerke	10
2.2.1 Begriff und Merkmale	11
2.2.2 Transformationstypologie	13
2.2.2.1 Grundlegende Klassifizierung von Input- und Outputarten	
2.2.2.2 Inputbezogene Merkmale	
2.2.2.3 Throughputbezogene Merkmale	19
2.2.2.4 Outputbezogene Merkmale	27
2.2.2.5 Zusammenfassung	29
2.2.3 Lebenszyklus	31
2.2.3.1 Bedarfsidentifikation	33
2.2.3.2 Partnersuche und Kundenauftragsannahme	34
2.2.3.2.1 Partnersuche im Netzwerkpool	36
2.2.3.2.2 Suche nach externen Partnern	38
2.2.3.3 Partnerauswahl und Auftragsallokation	39
2.2.3.4 Vereinbarung	42
2.2.3.5 Auftragsbearbeitung	43
2.2.3.6 Auflösungsphase	45
2.2.4 Chancen und Risiken	46
2.3 Fozit	40

	Toduktionsplanung und -steuerung im Spannungsteid ihrer funktionalen ind methodischen Entwicklung	51
	Grundlegende Betrachtungen	
	3.1.1 Zielsetzungen der PPS	
	3.1.2 Aufgaben der PPS	
32	Evolution der Informationssysteme zur Produktionsplanung und -steuerung	
J, L	3.2.1 Struktur und Funktionsweise klassischer PPS-Systeme	
	3.2.1.1 Begriff und Aufbau	
	3.2.1.2 Erläuterung der Module	
	3.2.1.3 Beurteilung und erste Verbesserungsvorschläge	
	3.2.2 Manufacturing Resource Planning	
	3.2.2.1 Begriffliche Abgrenzung	
	3.2.2.2 Strukturelle und funktionale Neuerungen	
	3.2.2.3 Kritische Würdigung	
	3.2.3 Computer Integrated Manufacturing	
	3.2.3.1 Y-Modell als Basis	
	3.2.3.2 Technische Module und deren Interaktion mit der PPS	
	3.2.3.3 Kritische Würdigung	
	3.2.4 Enterprise Resource Planning	
	3.2.4.1 Begriffliche Abgrenzung	
	3.2.4.2 Integrations- und Standardisierungsbestrebungen	
	3.2.4.3 Beurteilung	
	3.2.5 Advanced Planning Systems	80
	3.2.5.1 Ausgangspunkt: Supply Chain Management	
	3.2.5.1.1 Begriff und Zielsetzung	80
	3.2.5.1.2 Einordnung in das Begriffsverständnis der Logistik	
	3.2.5.1.3 Koordinationsrichtung	86
	3.2.5.1.4 Kollaboration	87
	3.2.5.2 Begriff und Aufbau	93
	3.2.5.3 Erläuterung der Module und ihrer wechselseitigen Kommunikation .	96
	3.2.5.4 Beurteilung und erste Verbesserungsvorschläge	101

3.3	Trans	formationstypologische Einordnung spezieller Konzeptionen der	
	Produ	ktionsplanung und -steuerung	104
	3.3.1	Einzel- und Kleinserienfertigung	106
	3.3.2	Großserien- und Massenfertigung	110
3.4	Fazit.		112
4 I	PPS-Sy	stemarchitektur dynamischer Produktionsnetzwerke	115
		ngsebenen	
4.2	Aufga	benspektrum der PPS	120
	_	Netzwerkebene	
		Unternehmungsebene	
4.3		ative und methodische Systemanforderungen	
	_	ellung des aktuellen Forschungsbedarfs	
		ation geeigneter PPS-Konzepte	
		88	
		g und Steuerung dynamischer Produktionsnetzwerke auf Basis d	
	_	aden Terminierung	
5.1		grade Terminierung (RT)	
	5.1.1	Motivation und Einsatzbereich	147
	5.1.2	Steuerungskonzept und Funktionsumfang	148
	5.1.3	Planungsheuristik	152
	5.1.4	Veranschaulichung anhand eines Beispiels	155
	5.1.5	Zielsetzungen und Bewertung der Planungsergebnisse	163
	5.1.	5.1 Tendenzielle Zielwirkungen der Belegungspläne	164
	5.1.	5.2 Auswahl eines zielführenden Belegungsplans	165
	5.1.	5.3 Einbeziehung des Kostenaspekts in die Auswahlentscheidung	170
	5.1.6	Steuerparameter	171
	5.1.	6.1 Rahmenbedingungen	172
	5.1.	6.2 Planungsheuristik	174
	5.1.	6.3 Einführung eines kostenorientierten Steuerparameters	177
	5.1.	6.4 Simulationsunterstützung der Parametrierung	178
	517	Reurteilung	170

5.2	Kostenorientierte Erweiterung des RT-Konzepts	183
	5.2.1 Quantifizierung der Liege- und Leerkosten	185
	5.2.2 Graphische Problemlösung	190
	5.2.3 Allgemein gültige Formulierung des Entscheidungsproblems	196
	5.2.3.1 Ausgangspunkt: das Job Shop-Problem	197
	5.2.3.2 Formulierung des Basismodells	200
	5.2.4 Exemplarische Anwendung des Basismodells	209
	5.2.4.1 Problemstellung	209
	5.2.4.2 Graphische Darstellung	212
	5.2.4.3 Topologische Sortierung	215
	5.2.4.4 Parameter und Variablen	220
	5.2.4.5 Zielfunktion und Nebenbedingungen	225
	5.2.4.6 Problemlösung und Interpretation der Ergebnisse	228
	5.2.5 Berücksichtigung von Konventionalstrafen	231
	5.2.6 Beurteilung	234
5.3	Übertragung des erweiterten RT-Konzepts auf den Fall dynamischer	
	Produktionsnetzwerke	237
	5.3.1 Anwendung des RT-Grundkonzepts	238
	5.3.1.1 Vorüberlegungen	
	5.3.1.2 Veranschaulichung anhand eines Beispiels	
	5.3.1.3 Analyse und Beurteilung der Planungsergebnisse	248
	5.3.2 Erweiterung des Basismodells	251
	5.3.2.1 Berücksichtigung von Leer- und Liegekosten	251
	5.3.2.1.1 Modellerweiterung: Netzwerk- Leer-/Liegekostenmodell	252
	5.3.2.1.2 Veranschaulichung anhand eines Beispiels	259
	5.3.2.1.3 Modellvereinfachung: Netzwerk-Liegekostenmodell	265
	5.3.2.2 Berücksichtigung von Transportkosten	268
	5.3.2.2.1 Vorüberlegungen zur Transportproblematik	268
	5.3.2.2.2 Ausgangspunkt: das Traveling Salesman Problem	270
	5.3.2.2.3 Formulierung des Netzwerk-Transportkosten-Modells	272
	5.3.2.2.4 Bewertung des Netzwerk-Transportkosten-Modells	275
	5.3.2.3 Beurteilung	276

5.4 Einordnung des erweiterten RT-Konzepts in die PPS-Systemarchitektur	
dynamischer Produktionsnetzwerke	278
5.4.1 Netzwerkplanung und -steuerung	278
5.4.1.1 Verfeinerung der Netzwerkplanung	278
5.4.1.2 Ausgestaltung der Netzwerksteuerung	280
5.4.2 Integrative und methodische Konsequenzen	282
5.4.3 Beurteilung der Ergebnisse	285
6 Schlussbetrachtung	289
6.1 Zusammenfassung der Ergebnisse	289
6.2 Forschungsperspektiven	294
Literaturverzeichnis	297
Anhang	313
Anhang A: Beispiel RT22, AMPL / MINOS	313
Anhang B: Beispiel RTAdam, AMPL / MINLP-B&B	314
Anhang C: Beispiel RT273, AMPL / MINLP-B&B	317
Anhang D: Beispiel RTdP, AMPL / MINLP-B&B	320

Abbildungsverzeichnis

Abbildung 1: Produktionsfaktorsystem nach GUTENBERG	16
Abbildung 2: Lebenszyklus dynamischer Produktionsnetzwerke	32
Abbildung 3: Fünfstufiger Filter zur Partnerauswahl	37
Abbildung 4: Strukturierung der Produktionsplanung und -steuerung	57
Abbildung 5: Grundstruktur des MRP II-Systems	65
Abbildung 6: Y-Modell des CIM	
Abbildung 7: Supply Chain Planning Matrix	
Abbildung 8: Partiell zentrales Steuerungskonzept der RT	150
Abbildung 9: Funktionsumfang der RT	151
Abbildung 10: Abfolge der Arbeitsgänge	156
Abbildung 11: Erster zulässiger Belegungsplan	158
Abbildung 12: Modifikation des vorläufigen Belegungsplans	160
Abbildung 13: Rückkopplung (2. Stufe)	161
Abbildung 14: Ergebnis (3. Stufe)	162
Abbildung 15: Tendenzielle Zielwirkung der Belegungspläne	165
Abbildung 16: Entscheidungsfindung anhand des Auftragsbestands	167
Abbildung 17: Steuerparameter der RT	172
Abbildung 18: Belegungspläne des Kontinuums zwischen zweiter und dritter St	
Abbildung 19: Graphische Lösung des Beispiels	193
Abbildung 20: Bestimmung frühestmöglicher Anfangszeitpunkte	205
Abbildung 21: Abfolge der Arbeitsgänge	210
Abbildung 22: Belegungsplan der zweiten Stufe	211
Abbildung 23: Belegungsplan der dritten Stufe	211
Abbildung 24: Disjunkter Graph	213
Abbildung 25: Ablaufgraph der dritten Stufe der RT	215
Abbildung 26: Nach Aufträgen getrenntes, topologisch sortiertes Vorrangnetz	218
Abbildung 27: Belegungsplan für Fall 3	231
Abbildung 28: Kapazitätsintervall einer Steuereinheit	239
Abbildung 29: Transport einer Teilleistung	240
Abbildung 30: Abfolge der Arbeitsoperationen	242
Abbildung 31: Belegungsplan der zweiten Stufe	246
Abbildung 32: Belegungsplan der dritten Stufe	247
Abbildung 33: Transportintervalle im Belegungsplan der dritten Stufe	249
Abbildung 34: Belegungsplan für Fall 3	264

Tabellenverzeichnis

Tabelle 1: Charakteristische Transformationstypologie dyn. Produktionsnetzv	verke30
Tabelle 2: Ergebnis der Wunschterminierung	157
Tabelle 3: Modellrelevante arbeitsgangbezogene Parameter	223
Tabelle 4: Modellrelevante steuereinheitsbezogene Parameter	224
Tabelle 5: Variablenausprägungen und Zielfunktionswerte	229
Tabelle 6: Auftragsdaten	243
Tabelle 7: Ergebnis der Wunschterminierung	244
Tabelle 8: Alternativen der Transportterminierung und -kombination	250
Tabelle 9: Arbeitsgangbezogene Parameter	260
Tabelle 10: Unternehmungsabhängige Liegekostensätze, in [GE]/[BKT]	261
Tabelle 11: Unternehmungsbezogene Parameter	261
Tabelle 12: Ausprägungen der Variablen der zeitlichen Verschiebung	263
Tabelle 13: Ausprägung der Reihenfolgevariablen	263