

Inhalt

I Berechnung von Funktionen und Nullstellen	11
1. Berechnung von Funktionen	11
1.1. Polynome	12
1.2. Unendliche Reihen	14
1.2.1. Fehlerabschätzung zum Leibnizschen Kriterium	14
1.2.2. Fehlerabschätzung zum Quotientenkriterium	16
1.3. Asymptotische Entwicklungen	17
1.4. Kettenbruchentwicklungen	20
1.5. Beste Approximationen	21
1.6. Numerische Übungsaufgaben	26
2. Berechnung von Nullstellen	29
2.1. Intervallschachtelungsverfahren	30
2.2. Methode der sukzessiven Approximation	32
2.2.1. Bestimmung von Fixpunkten	32
2.2.2. Bestimmung von Nullstellen	36
2.3. Das Newtonsche Verfahren	38
2.4. Regula falsi	41
2.5. Quadratische Interpolation	44
2.6. Numerische Übungsaufgaben	46

II Interpolation, Extrapolation, numerische Differentiation und numerische Integration.

3. Interpolation, Extrapolation und numerische Differentiation	49
3.1. Interpolationspolynome	49
3.1.1. Lagrange-Darstellung	49
3.1.2. Dividierte Differenzen und Newtonsche Darstellung	51
3.2. Interpolation von Funktionen	54
3.2.1. Die Hermitesche Formel	55
3.2.2. Restglieder	58
3.2.3. Äquidistante Stützstellen	59
3.3. Numerische Differentiation	61
3.3.1. Elementare Differenzenquotienten	62
3.3.2. Differenzenquotienten beliebiger Ordnung und Genauigkeit	63
3.4. Numerische Übungsaufgaben	66
4. Numerische Integration	70
4.1. Interpolatorische Quadraturformeln	70
4.1.1. Quadraturformeln und Restglieder	70
4.1.2. Spezielle Quadraturformeln	73
4.2. Summierte Quadraturformeln	78
4.2.1. Spezielle summierte Quadraturformeln und Restglieder	79
4.2.2. Extrapolationsverfahren und Romberg-Integration	82
4.3. Gaußsche Quadraturformeln	84
4.4. Numerische Übungsaufgaben	88

III Numerische Methoden der linearen Algebra	91
5. Der normierte Zahlenraum	92
5.1. Normen	92
5.2. Matrizennormen.	96
5.3. Skalarprodukte	99
5.4. Eigenwerte und Eigenvektoren von Matrizen.	102
5.4.1. Allgemeine Matrizen	102
5.4.2. Symmetrische Matrizen und Abbildungen.	105
6. Eliminationsverfahren zur Lösung linearer Gleichungssysteme	110
6.1. Das Gaußsche Eliminationsverfahren	111
6.1.1. Vorwärtselemination und Rückwärtseinsetzen.	111
6.1.2. Dreieckszerlegung.	114
6.1.3. Simultane Lösung linearer Gleichungssysteme, Invertierung von Matrizen	117
6.1.4. Fehlerabschätzung und Nachiteration	118
6.2. Spezielle Klassen linearer Gleichungssysteme	119
6.2.1. Positiv definite Koeffizientenmatrizen, <i>LDL*</i> -Zerlegung, Cholesky-Verfahren.	119
6.2.2. Diagonaldominante Koeffizientenmatrizen, <i>M</i> -Matrizen	122
6.2.3. Bandmatrizen	127
6.2.4. Tridiagonale Gleichungssysteme	128
6.3. Numerische Übungsaufgaben	129
7. Orthogonalisierungsverfahren und überbestimmte Gleichungssysteme	133
7.1. Orthogonalisierungsverfahren	133
7.2. Überbestimmte Gleichungssysteme.	137
7.3. Ausgleichsparabeln und diskrete harmonische Analyse	140
7.3.1. Formulierung und Lösung der allgemeinen Aufgabe	140
7.3.2. Ausgleichsparabeln	141
7.3.3. Diskrete harmonische Analyse	142
7.4. Orthogonale Polynome.	144
7.4.1. Definition orthogonaler Polynome	144
7.4.2. Symmetrische orthogonale Polynome	146
7.4.3. Beispiele.	149
7.5. Numerische Übungsaufgaben	151
8. Iterative Verfahren zur Lösung linearer Gleichungssysteme	155
8.1. Das Verfahren von Jacobi oder Gesamtschrittverfahren.	155
8.1.1. Definition des Verfahrens.	155
8.1.2. Konvergenz und Fehlerabschätzungen	156
8.1.3. Spezielle Konvergenzkriterien.	158
8.2. Das Verfahren von Gauß-Seidel oder Einzelschrittverfahren	159
8.2.1. Definition des Verfahrens.	159
8.2.2. Starkes und schwaches Zeilensummenkriterium.	160
8.3. Gleichungssysteme mit positiv definiten Matrizen	164
8.3.1. Das Verfahren von Jacobi oder Gesamtschrittverfahren	164
8.3.2. Das Verfahren von Gauß-Seidel oder Einzelschrittverfahren	166
8.4. Iterative Methoden zur Invertierung von Matrizen	169
8.4.1. Die Neumannsche Reihe	169
8.4.2. Iterationsverfahren zur Invertierung von Matrizen	171
8.4.3. Das Newtonsche Verfahren zur Invertierung von Matrizen.	172
8.5. Numerische Übungsaufgaben	173

IV Nichtlineare Gleichungssysteme und Eigenwertaufgaben bei Matrizen 176

9. Iterative Verfahren zur Lösung nichtlinearer Gleichungssysteme	177
9.1. Methode der sukzessiven Approximation	177
9.1.1. Definition des Verfahrens	178
9.1.2. Kontrahierende Abbildungen	179
9.1.3. Das Verfahren von Gauß-Seidel oder Einzelschrittverfahren	183
9.2. Lösung nichtlinearer Gleichungssysteme	185
9.2.1. Allgemeine Abbildungen	185
9.2.2. Monotone Abbildungen	189
9.3. Newtonsche Verfahren	192
9.3.1. Definition der Verfahren	192
9.3.2. Konvergenz der Newtonschen Verfahren	194
9.4. Numerische Übungsaufgaben	197
10. Eigenwertaufgaben bei Matrizen	200
10.1. Die Potenzmethode	200
10.1.1. Symmetrische Abbildungen mit nichtnegativen Eigenwerten	201
10.1.2. Symmetrische Abbildungen	204
10.1.3. Inverse Iteration und Spektralverschiebung	210
10.2. Jacobische Verfahren	212
10.2.1. Elementare orthogonale Transformationen	213
10.2.2. Das klassische Jacobische Verfahren	215
10.2.3. Zyklische und andere Jacobische Verfahren	217
10.3. Das Verfahren der iterierten Vektoren von Krylow	218
10.3.1. Minimalpolynom eines Vektors	219
10.3.2. Symmetrische Jacobi-Matrix und Sturmsche Kette	222
10.4. Einschließungssätze und Fehlerabschätzungen für symmetrische Eigenwertaufgaben	228
10.5. Numerische Übungsaufgaben	233

V Numerische Integration von Anfangswertaufgaben gewöhnlicher Differentialgleichungen 239

11. Einschrittverfahren für Anfangswertaufgaben	240
11.1. Definition des Verfahrens	241
11.2. Konsistenz	244
11.2.1. Konsistenzbedingungen	245
11.2.2. Konsistenz der Euler-Cauchy-Verfahren	247
11.2.3. Das Runge-Kutta-Verfahren	249
11.2.4. Die Methode der Taylor-Entwicklung	254
11.3. Konvergenz	256
11.3.1. Der allgemeine Konvergenzsatz	256
11.3.2. Konvergenz spezieller Verfahren	259
11.4. Stabilität.	261
11.4.1. Allgemeiner Stabilitätssatz	262
11.4.2. Diskretisierungs- und Rundungsfehler	264
11.5. Numerische Übungsaufgaben	266

12. Mehrschrittverfahren für Anfangswertaufgaben	270
12.1. Definition des Verfahrens	270
12.2. Konsistenz	273
12.2.1. Konsistenzbedingungen	273
12.2.2. Verfahren von Adams	274
12.2.3. Verfahren von Nyström und Milne	281
12.2.4. Verfahren von Störmer und Cowell für spezielle Differentialgleichungen zweiter Ordnung	284
12.3. Konvergenz	288
12.3.1. Der allgemeine Konvergenzsatz	288
12.3.2. Konvergenz spezieller Verfahren	292
12.4. Numerische Übungsaufgaben	295
VI Fehleranalyse numerischer Algorithmen	298
13. Grundlagen der Fehleranalyse	299
13.1. Auswertungsalgorithmen in Gleitpunktarithmetik	299
13.1.1. Zahldarstellungen und Rundungsfunktionen	300
13.1.2. Gleitpunktarithmetik	302
13.1.3. Auswertungsalgorithmen	303
13.2. Fehlerfortpflanzung	305
13.2.1. Fehlerbeziehungen	306
13.2.2. Lineare Fehlergleichungen und Konditionszahlen	311
13.2.3. Restgliedabschätzungen	314
13.3. Daten- und Rundungskonditionszahlen, Rückwärtsstabilitätskonstanten	317
14. Anwendungen und Beispiele	321
14.1. Berechnung von Wurzeln quadratischer Gleichungen, von Produkten und Summen	322
14.1.1. Wurzeln quadratischer Gleichungen	322
14.1.2. Rekursive Berechnung von Produkten	326
14.1.3. Rekursive Berechnung von Summen	328
14.2. Der elementare Einschrittalgorithmus	331
14.2.1. Definition des Algorithmus und lineare Fehlergleichungen	331
14.2.2. Horner-Schema	333
14.2.3. Lösung bidiagonaler Gleichungssysteme	335
14.2.4. Auswertung von Kettenbrüchen	336
14.3. Gaußsches Eliminationsverfahren	338
14.3.1. Datenstörungen	338
14.3.2. Lösung gestaffelter Gleichungssysteme	341
14.3.3. Gaußsches Eliminationsverfahren unter Rundungsfehlerstörungen	344
14.3.4. Residuenabschätzungen und Stabilitätsbedingungen	348
Literatur	355
Sachverzeichnis	360