## Inhaltsverzeichnis

Symi Abki	polverzeichnis	XIII
0.2.2	Einleitung	1 1 1 2 3
0.5	Vorkenntnisse	3
D 1.1 1.1.1 1.1.2	Vektorrechnung     Grundbegriffe     Rechenoperationen     Geometrische Interpretationen von Vektoren	5
1.1.3	Betrag von Vektoren, Orthogonalität und Projektionen	16
1.2	I–1 Grundbegriffe	21
	Linearkombinationen, lineare Abhängigkeit und Unabhängigkeit	28
1.2.1	Geometrische Interpretation	32
1.3	Lineare Teilräume	38
1.4	Basis, Dimension und Basistransformation	42
1.4.1	Geometrische Interpretation	44
	Geometrische Interpretation	47
	I-2 Linearkombinationen, lineare Abhängigkeit und	•
	Unabhängigkeit	47
	I-3 Lineare Teilräume	
	I-4 Basis, Dimension und Basistransformationen	
2	Geometrie im $\mathbf{P}^n$	59
2.1	Geometrie im $\mathbb{R}^n$	59 59
	Punkte und Punktmengen	59 59
2.1.2	Beispiele für Punktmengen	63
2.2	Eigenschaften von Punkten und Punktmengen	74
	Eigenschaften von Punkten	74 74
2.2.1	Eigenschaften von Punktmengen	74 76
~	II Geometrie im $\mathbf{R}^n$	/6
	II Geometrie im $\mathbb{R}^n$	81
	II–1.1 Punkte und Punktmengen	81
		81

VIII	Inhaltsverzeichnis	
	TI 10 D 1 11 0 D 1.	
	II-1.2 Beispiele für Punktmengen	82
	II-2 Eigenschaften von Punkten und Punktmengen	85
	II-2.1 Eigenschaften von Punkten	85
	II-2.2 Eigenschaften von Punktmengen	86
(2)	Markey	00
3	Matrizenrechnung	89
3.1	Elementare Matrizenoperationen	89
3.2	Die inverse Matrix	103
3.3	Der Rang einer Matrix	116
	III Matrizenrechnung	121
	III-I Elementare Matrizenoperationen	121
	III-2 Die inverse Matrix	128
	III-3 Der Rang einer Matrix	132
3.4	Determinanten	135
	III Matrizenrechnung (Fortsetzung)	142
	III-4 Determinanten	142
$\overline{}$		
(4) 4.1	Lineare Gleichungssysteme	146
4.1	Geometrische Interpretation und Begriff eines linearen	
ALL DAVIS DESCRIPTION OF THE PERSON OF THE P	Gleichungssystems.	146
4.2	Die Eliminationsmethode	153
4.3	Zusammenhang mit der linearen Abhängigkeit von Vektoren	
	und dem Rang einer Matrix	165
4.4	Lösbarkeitskriterien und die Inverse	168
4.5	Basislösung und Basistausch	173
4.6	Äquivalente Transformationen	178
	IV Lineare Gleichungssysteme	181
	IV-1 Begriff und Lösbarkeit eines linearen	
	Gleichungssystems	181
	IV-1.1 Grundbegriffe	181
	IV-1.2 Lösbarkeit	182
	IV-1.3 Homogene Gleichungssysteme	186
	IV-2 Die Anwendung des Eliminationsverfahrens auf	100
	lineare Gleichungssystema	187
	lineare Gleichungssysteme	$190^{7}$
4.7	Eigenwerte und Eigenvektoren von Matrizen	
4.8	Quadratische Formen	194
7.0	IV Lineare Gleichungssysteme (Fortsetzung)	194
	IV A Figenwarte and Figenval terror was Matrices	
	IV-4 Eigenwerte und Eigenvektoren von Matrizen	197
	IV-5 Quadratische Formen	199
(3) 5.1	Lineana Haglaigh	201
	Lineare Ungleichungssysteme und konvexe Polyeder	201
J.1	Lineare Ungleichungssysteme	201
3.1.1	Lösungsräume von linearen Ungleichungsystemen	201
5.1.2	Die kanonische Form eines linearen Ungleichungssystems.	205
5.2	Konvexe Polyeder	208
5.2.1	Der Begriff der Ecke	208
5.2.2	Ecken von konvexen Polyedern	211
5.2.3	Ecken und Basislösungen	214

	Inhaltsverzeichnis	IX
5.3 Kegel und konvexe Polyederkegel	gleichungssystemen aren	216 222 222 222 224 226 226 227 228 229 229
Lösungen zu den Übungsaufgaben Algorithmen mit Flußdiagrammen Literaturverzeichnis		290 296