

# Inhaltsverzeichnis

<b>1 Einleitung .....</b>	<b>1</b>
1.1 Stand der Technik .....	2
1.2 Ziele der Arbeit .....	3
1.3 Inhaltsübersicht .....	4
<b>2 Regelungen für zyklische Systeme .....</b>	<b>6</b>
2.1 Grundbegriffe .....	6
2.1.1 Zyklische Systeme .....	6
2.1.2 Räume und Operatoren .....	7
2.2 Lineare iterativ lernende Regelungen .....	11
2.2.1 Grundprinzip .....	11
2.2.2 P-Regelung für lineare, zeitinvariante streng positive Systeme .....	13
2.2.3 Iterativ lernende D-Regelung für lineare mechanische Systeme .....	20
2.2.4 Entwurf im Frequenzbereich .....	21
2.2.5 Iterativ lernende P-Regelung für impulsdurchlässige Systeme .....	23
2.2.6 Iterativ lernende D-Regelung für nichtlineare Systeme ohne Durchgriff ..	26
2.2.7 Iterativ lernende D-Regelung für Systeme mit höherem relativen Grad ..	33
2.2.8 Iterativ lernende Regelung höherer Ordnung .....	33
2.2.9 Iterativ lernende PID-Regelung .....	35
2.2.10 Iterativ lernende Regelung im zweidimensionalen Zustandsraum .....	35
2.3 Optimale iterativ lernende Regelungen .....	37
2.3.1 Iterativ lernende Riccati-Regelung .....	37
2.3.2 Prädiktive iterativ lernende Regelung .....	39
2.4 Repetitive Regelungen .....	41
2.5 Zusammenfassung .....	43
<b>3 Funktionaloptimierung .....</b>	<b>45</b>
3.1 Problemstellung .....	46
3.2 Indirekte Lösungsmethoden .....	49
3.2.1 Probleme mit Gleichungsnebenbedingungen .....	49
3.2.2 Das Maximumprinzip von Pontrjagin .....	54

<b>3.3</b>	<b>Direkte Optimierungsmethoden</b>	<b>56</b>
3.3.1	Gradient eines Funktionals	56
3.3.1.1	Problem mit fester Endzeit	57
3.3.1.2	Problem mit variabler Endzeit	61
3.3.1.3	Operator in Zustandsdarstellung	65
3.3.2	Numerische Optimierung eines Funktionals	68
3.3.2.1	Minimierung einer Funktion einer Variablen	68
3.3.2.2	Minimierung einer Funktion mehrerer Variablen	71
3.3.2.3	Minimierung einer Funktion unter Gleichungsnebenbedingungen	77
3.3.2.4	Minimierung einer Funktion unter Ungleichungsnebenbedingungen	80
3.3.2.5	Konvexe Optimierungsprobleme	84
3.4	Zusammenfassung	86
<b>4</b>	<b>Optimierende iterativ lernende Regelung</b>	<b>87</b>
4.1	Struktur der Regelung	87
4.2	Synthesegleichungen	93
4.3	Simulationsbeispiele	103
4.4	Zusammenfassung	117
<b>5</b>	<b>Signalverarbeitung in iterativ lernenden Regelkreisen</b>	<b>118</b>
5.1	Filteraufgabe	118
5.2	Nichtkausale Nullphasenfilterung	120
5.3	Zusammenfassung	127
<b>6</b>	<b>Theorie des direkten Strangpressens</b>	<b>128</b>
6.1	Verfahrensbeschreibung	128
6.2	Theoretische Grundlagen	130
6.2.1	Kraft- und Arbeitsbedarf beim direkten Strangpressen	131
6.2.2	Der Wärmehaushalt beim Strangpressen	135
6.3	Analytische Modellbildung	138
6.4	Modellbildung durch finite Differenzen	146
6.5	Zusammenfassung	158

<b>7 Kontaktlose Temperaturmessung an Aluminium .....</b>	<b>159</b>
7.1 Problemstellung .....	159
7.2 Physikalische Grundlagen .....	160
7.3 Meßprinzip .....	162
7.4 Auswirkungen auf die Meßgenauigkeit .....	165
7.5 Zusammenfassung .....	167
<b>8 Temperaturregelung einer Strangpresse für Aluminium .....</b>	<b>169</b>
8.1 Isothermes Strangpressen .....	169
8.2 Iterativ lernende Temperaturregelung .....	171
8.3 Zusammenfassung .....	181
<b>9 Zusammenfassung .....</b>	<b>182</b>
 Verwendete Schreibweisen .....	183
 Literatur .....	185