

Contents

Integrierte Schiffführung aus der Sicht einer Reederei Kapt. C. Körbelin, HSDG, Hamburg	1
The BANET Project - Baltic and North Sea ECDIS Testbed Dipl. Ing. J. Herberg, ISSUS, FH Hamburg - FB Seefahrt	17
Information Technology in Ship Operation Egil Rensvik, MSc, MARINTEK, SINTEF GROUP, Trondheim, Norway	27
Wetterroutung und ökonomische Routenoptimierung als Bestandteil der integrierten Brücke zur Erhöhung der Sicherheit und der Wirtschaftlichkeit des Schiffsbetriebes Dipl. Ing. P. Ramcke, Anschütz & Co. GmbH, Kiel	39
Regulations of Germanischer Lloyd for Integrated Automation of Seagoing Ships Dipl. Ing. H.-O. Wille, Germanischer Lloyd, Hamburg	47
An Integrated Radio Communication Centre Albert Godts, SAIT Electronics S.A., Antwerpen, Belgium	57
Components of a Nautical Consulting and Information System Prof. Dr. K. Benedict, HS Wismar - FB Seefahrt, Warnemünde	81
Developments in the Research and Development Programme SHOPSY Dr. H.J. Gätjens, Howaldtswerke-Deutsche Werft AG, Kiel	93
Benefits of Integrated Ship Control Systems - Maritime Information Technology Standards (MITS) Ørnulf Jan Rødseth, SINTEF Automatic Control, Oslo, Norway	107
Automation System for Vessels with Minimum Crews Dipl. Ing. H. Mahnke, STN ATLAS Elektronik GmbH, Hamburg	115
Integrated Navigation with NACOS as the Core of a Ship Control Centre (SCC) Dr. M. Westphal, STN ATLAS Elektronik GmbH, Bremen	129
Windows on the World John F. Roeber, Sperry Marine Inc., Charlottesville, VA, USA	151
Ergonomische Gestaltung und Zulassung von Schiffführungssystemen D. Fuchs, Bundesamt für Seeschiffahrt und Hydrographie, Hamburg Dr. D. Steinicke, Bundesministerium für Verkehr, Bonn	157
Nautical Data Management System NDMS as an example for an Integrated Ship Operating System Dipl. Ing. B.-Ch. Pawelek, TELDIX GmbH, Heidelberg	165
Computer Aided Collision Avoidance Dipl. Ing. S. Matthes-Thiele, ISSUS, FH Hamburg - FB Seefahrt	189
ECDIS to the Limits - From Anti-Grounding to Zero Risks ? Dipl. Ing. G. Büttgenbach, SevenCs, Hamburg	203