

# Inhaltsverzeichnis

<b>1 Umfang und Bedeutung der Elektrischen Messtechnik . . . . .</b>	<b>1</b>
1.1 Zur Historie und Bedeutung der Messtechnik . . . . .	1
1.2 Der Begriff des Messens . . . . .	3
1.3 Begriffsdefinitionen in der Messtechnik . . . . .	4
1.3.1 Allgemeine Begriffe . . . . .	4
1.3.2 Messgerät und Messeinrichtung . . . . .	5
1.3.3 Messkette (Struktur einer elektrischen Messeinrichtung)	5
1.4 Vorschriften und Normen . . . . .	6
1.5 Klassifizierung von Messmethoden . . . . .	7
1.5.1 Ausschlagmethode - Kompensationsmethode . . . . .	7
1.5.2 Analog - Digital . . . . .	8
1.5.3 Kontinuierlich - Diskontinuierlich . . . . .	8
1.5.4 Direkt - Indirekt . . . . .	9
1.6 Die Informationsträger im Messsignal . . . . .	9
<b>2 Die Grundlagen des Messens . . . . .</b>	<b>11</b>
2.1 Maßsysteme, Einheiten, Naturkonstanten . . . . .	11
2.1.1 Maßsysteme . . . . .	11
2.1.2 Naturkonstanten . . . . .	13
2.1.3 Das SI . . . . .	13
2.1.4 Das künftige SI . . . . .	14
2.1.5 Abgeleitete Einheiten . . . . .	18
2.2 Größen- und Zahlenwertgleichungen . . . . .	18
<b>3 Ausgleichsvorgänge, Frequenz-Transformation und Vierpol-Übertragungsverhalten . . . . .</b>	<b>21</b>
3.1 Fourier-Transformation . . . . .	21
3.2 Ausgleichsvorgänge in linearen Netzwerken . . . . .	25
3.3 Die Laplace-Transformation . . . . .	28
3.4 Die Laplace-Transformierte elementarer Zeitfunktionen . . . . .	31

## XXII Inhaltsverzeichnis

3.5	Die Eigenschaften der Laplace-Transformation — Laplace-Transformation einfacher mathematischer Operationen . . . . .	34
3.5.1	Überlagerung . . . . .	34
3.5.2	Integration . . . . .	34
3.5.3	Differentiation . . . . .	35
3.5.4	Produkt zweier Laplace-Funktionen — Faltung . . . . .	35
3.5.5	Multiplikationssatz . . . . .	37
3.5.6	Verschiebung im Zeitbereich (Oberbereich) . . . . .	38
3.5.7	Verschiebung im Laplace-Bereich (Unterbereich) . . . . .	38
3.5.8	Dehnung bzw. Stauchung . . . . .	39
3.5.9	Anfangswert-Theorem . . . . .	39
3.5.10	Endwert-Theorem . . . . .	39
3.5.11	Tabelle mathematischer Operationen . . . . .	39
3.6	Analyse eines RC-Netzwerkes mittels Laplace-Transformation .	40
3.7	Die Rücktransformation von Laplace-Transformierten in den Zeitbereich . . . . .	41
3.8	Lösung von linearen Differentialgleichungen mit konstanten Koeffizienten . . . . .	43
3.9	Berechnung von Einschwingvorgängen in elektrischen Netzwerken mit konzentrierten linearen passiven Bauelementen	46
3.10	Rücktransformation mittels Residuenmethode - Heavisidescher Entwicklungssatz . . . . .	56
3.11	Vierpol-Übertragungsfunktion im Zeit- und Frequenzbereich .	60
3.12	Beschreibung von linearen zeitinvarianten Netzwerken durch ihre Sprungantwort . . . . .	64
3.13	Bode-Diagramme . . . . .	65
3.13.1	Regeln für Bode-Diagramme (reelle Pole und Nullstellen) . . . . .	69
3.13.2	Regeln für Bode-Diagramme mit komplexen Polpaaren	72
4	<b>Nichtlineare elektrische Bauelemente, Schaltungen und Systeme . . . . .</b>	77
4.1	Nichtlineare konzentrierte Bauelemente ( $R, L, C$ ) . . . . .	77
4.1.1	Vorbemerkungen . . . . .	77
4.1.2	Nichtlinearer Widerstand . . . . .	78
4.1.3	Nichtlineare Induktivität . . . . .	85
4.1.4	Nichtlineare Kapazität . . . . .	92
4.2	Gesteuerte Quellen . . . . .	95
4.3	Analyse nichtlinearer elektrischer Netzwerke . . . . .	96
5	<b>Messfehler . . . . .</b>	103
5.1	Systematische Messfehler . . . . .	104
5.2	Zufällige Messfehler . . . . .	106
5.2.1	Normalverteilung, Mittelwert, Standardabweichung .	106

5.2.2	Vertrauensbereich für den Schätzwert . . . . .	109
5.2.3	Fortpflanzung zufälliger Fehler . . . . .	113
5.3	Genauigkeitsklassen bei Messgeräten . . . . .	114
5.4	Dynamische Messfehler . . . . .	114
5.4.1	Das Übertragungsverhalten von Messsystemen . . . . .	115
5.4.2	Definition des dynamischen Messfehlers . . . . .	119
5.4.3	Bestimmung des dynamischen Messfehlers . . . . .	120
5.4.4	Messsystem mit Tiefpassverhalten . . . . .	121
<b>6</b>	<b>Analogen Messen elektrischer Größen . . . . .</b>	<b>125</b>
6.1	Elektromechanische Messgeräte . . . . .	125
6.1.1	Drehspulmesswerk . . . . .	126
6.1.2	Galvanometer . . . . .	131
6.1.3	Elektrodynamisches Messwerk . . . . .	134
6.1.4	Dreheisenmesswerk . . . . .	137
6.1.5	Drehspulquotientenmesswerk (Kreuzspulmesswerk) . . . . .	138
6.1.6	Drehmagnetmesswerk . . . . .	140
6.1.7	Elektrostatisches Messwerk . . . . .	141
6.1.8	Schaltzeichen für Messgeräte . . . . .	143
6.2	Messung von Gleichstrom und Gleichspannung . . . . .	144
6.2.1	Messung von Gleichströmen . . . . .	144
6.2.2	Messung von Gleichspannungen . . . . .	147
6.2.3	Gleichzeitiges Messen von Strom und Spannung . . . . .	150
6.3	Messung von Wechselstrom und Wechselspannung . . . . .	151
6.3.1	Begriffsdefinitionen . . . . .	151
6.3.2	Gleichrichtung . . . . .	152
6.3.3	Messung des Scheitelwertes (Spitzenwert, Peak Value) . . . . .	154
6.3.4	Messung des Gleichrichtwertes . . . . .	157
6.3.5	Messung des Effektivwertes . . . . .	158
6.3.6	Messwandler . . . . .	159
6.3.7	Strommesszange für Wechselstrom . . . . .	166
6.3.8	Hallelement (Galvanomagnetischer Effekt) . . . . .	172
6.3.9	Strommesszange für Gleichstrom . . . . .	176
<b>7</b>	<b>Messverstärker . . . . .</b>	<b>179</b>
7.1	Operationsverstärker . . . . .	180
7.1.1	Idealer Operationsverstärker . . . . .	180
7.1.2	Realer Operationsverstärker . . . . .	181
7.1.3	Definitionen von Operationsverstärker-Kenngrößen . . . . .	184
7.1.4	Operationsverstärker-Grundschaltungen . . . . .	192
7.1.5	Operationsverstärker mit differentiellem Ausgang . . . . .	204
7.2	Spezielle Messverstärker . . . . .	209
7.2.1	Differenzverstärker . . . . .	209
7.2.2	Instrumentenverstärker (Instrumentierungsverstärker) . . . . .	211
7.2.3	Zerhacker-Verstärker . . . . .	212

## XXIV Inhaltsverzeichnis

7.2.4	Ladungsverstärker .....	214
7.3	Rauschen von Messverstärkern .....	215
<b>8</b>	<b>Messung der elektrischen Leistung .....</b>	<b>229</b>
8.1	Leistungsmessung im Gleichstromkreis .....	229
8.2	Leistungsmessung im Wechselstromkreis .....	231
8.2.1	Begriffsdefinitionen .....	231
8.2.2	Leistungsmessung im Einphasennetz .....	231
8.2.3	Leistungsmessung in Drehstromsystemen .....	233
8.3	Messung der elektrischen Arbeit .....	241
<b>9</b>	<b>Messung von elektrischen Impedanzen .....</b>	<b>245</b>
9.1	Messung von ohmschen Widerständen .....	245
9.1.1	Strom- und Spannungsmessung .....	245
9.1.2	Vergleich mit einem Referenzwiderstand .....	246
9.1.3	Verwendung einer Konstantstromquelle .....	248
9.1.4	Verwendung eines Kreuzspulinstrumentes .....	249
9.2	Kompensationsschaltungen .....	250
9.2.1	Gleichspannungskompensation .....	250
9.2.2	Gleichstromkompensation .....	251
9.3	Gleichstrom-Messbrücken .....	252
9.3.1	Gleichstrom-Ausschlagbrücken .....	253
9.3.2	Gleichstrom-Abgleichbrücken .....	255
9.4	Messung von Schein- und Blindwiderständen .....	255
9.5	Wechselstrom-Messbrücken .....	259
9.5.1	Wechselstrom-Abgleichbrücken .....	259
9.5.2	Einflüsse von Erd- und Streukapazitäten .....	262
9.5.3	Halbautomatischer Brückenabgleich .....	263
9.5.4	Wechselstrom-Ausschlagbrücken .....	267
<b>10</b>	<b>Darstellung des Zeitverlaufes elektrischer Signale .....</b>	<b>273</b>
10.1	Analoges Elektronenstrahl-Oszilloskop .....	273
10.1.1	Aufbau und Funktion der Elektronenstrahl-Röhre .....	273
10.1.2	Zeitablenkung und Triggerung .....	277
10.1.3	Funktionsgruppen eines Analog-Oszilloskops .....	280
10.1.4	Sampling-Oszilloskop .....	283
10.2	Spannungsteiler in Elektronenstrahl-Oszilloskopen .....	286
10.3	Fehler bei der analogen Elektronenstrahl-Oszilloskopie .....	288
10.3.1	Statische Fehler (Fehler der Ablenkkoefizienten) .....	288
10.3.2	Linearitätsfehler .....	289
10.3.3	Dynamische Fehler des Oszilloskops .....	290
10.4	Digital-Speicheroszilloskop .....	297
10.4.1	Prinzipielle Funktionsweise .....	297
10.4.2	Wiedergabe des aufgezeichneten Bildes .....	299
10.4.3	Betriebsarten des Digital-Speicheroszilloskops .....	301

10.4.4	Einsatz von Digital-Oszilloskopen in Verbindung mit Computern . . . . .	302
10.5	Vergleich Analog- und Digital-Oszilloskope . . . . .	302
10.6	Digital-Phosphor-Oszilloskop . . . . .	303
10.7	Analoger und digitaler Trigger . . . . .	304
10.8	Mixed-Signal-Oszilloskope . . . . .	306
10.9	Stand der Technik bei Digital-Oszilloskopen . . . . .	308
<b>11</b>	<b>Digitale Messtechnik . . . . .</b>	<b>311</b>
11.1	Duales Zahlensystem und Binärcodes . . . . .	311
11.1.1	Dualzahlendarstellung . . . . .	311
11.1.2	BCD-, Hexadezimal- und Gray-Code . . . . .	312
11.1.3	Fehlererkennung und Fehlerkorrektur . . . . .	313
11.2	Binäre Signale und ihre Verknüpfung . . . . .	313
11.2.1	Grundregeln bei der logischen Verknüpfung . . . . .	313
11.2.2	Digitale Grundschaltungen (Gatterschaltungen) . . . . .	314
11.2.3	Digitale Addierer . . . . .	318
11.3	Bistabile Kippschaltungen . . . . .	319
11.3.1	RS-Flip-Flop . . . . .	320
11.3.2	Taktzustandgesteuertes RS-Flip-Flop . . . . .	321
11.3.3	Taktflankengesteuertes RS-Flip-Flop . . . . .	322
11.3.4	Taktzustandgesteuertes D-Flip-Flop (Data-Latch) . . . . .	322
11.3.5	Taktflankengesteuertes D-Flip-Flop . . . . .	324
11.3.6	Taktflankengesteuertes JK-Flip-Flop . . . . .	325
11.3.7	Taktflankengesteuertes T-Flip-Flop . . . . .	326
11.4	Monostabile Kippstufe . . . . .	327
11.5	Zähler-Schaltungen . . . . .	328
11.5.1	Dualzähler . . . . .	329
11.5.2	BCD-Zähler . . . . .	331
11.6	Digital-Analog-Umsetzung . . . . .	332
11.6.1	Grundlagen und Kenngrößen . . . . .	332
11.6.2	Schaltungstechnische Realisierungen . . . . .	334
11.6.3	Fehler bei der Digital-Analog-Umsetzung . . . . .	339
11.7	Analog-Digital-Umsetzung . . . . .	342
11.7.1	Abtastung (Sampling) . . . . .	343
11.7.2	Abtast-Halte-Schaltungen . . . . .	346
11.7.3	Direktvergleichende Analog-Digital-Umsetzer . . . . .	348
11.7.4	Analog-Digital-Umsetzung mit Delta-Sigma-Modulator	356
11.7.5	Time-Division-Multiplizierer (Impulsbreiten-Multiplizierer, Sägezahn-Multiplizierer) . . . . .	364
11.7.6	Analog-Digital-Umsetzung mit Zeit oder Frequenz . . . . .	366
11.7.7	Vergleich der Grundprinzipien . . . . .	374
11.7.8	Fehler bei der Analog-Digital-Umsetzung . . . . .	375
11.8	Digital-Multimeter (DMM) . . . . .	379
11.8.1	Anzahl der Stellen und Genauigkeit . . . . .	379

## XXVI Inhaltsverzeichnis

11.8.2	Beispiel eines 4 1/2-stelligen Digital-Multimeters . . . . .	380
11.8.3	Messungen des echten Effektivwertes von Signalen mit Gleichanteil . . . . .	382
11.8.4	Gesamtfehler infolge Scheitelfaktor . . . . .	382
11.9	Strom-/Spannungsquellen mit Rückmessfunktion (Source Measure Units) . . . . .	383
11.9.1	Source Measure Units in automatischen Testsystemen .	383
11.9.2	Messung kleiner Ströme bzw. Spannungen mit SMUs .	385
11.10	Elektronische Leistungsmesser . . . . .	387
11.10.1	Leistungsmessung mit Hallelement . . . . .	387
11.10.2	Integrierte Schaltkreise zur Leistungsmessung . . . . .	388
11.10.3	Smart Meter für die Messung des Verbrauchs an elektrischer Energie . . . . .	398
11.10.4	Leistungsmessungs-IC für HF-Anwendungen . . . . .	398
11.10.5	HF-Leistungsmessung mit kaskadiertem logarithmischem Verstärker . . . . .	402
11.10.6	HF-Leistungsmessung mittels thermoelektrischem Wandler . . . . .	403
11.10.7	Thermoelement (Seebeck-Effekt) . . . . .	405
11.10.8	Bolometer . . . . .	407
11.10.9	HF-Leistungsmessung mit Diodengleichrichter . . . . .	408
<b>12</b>	<b>Die Messung von Frequenz und Zeit . . . . .</b>	<b>411</b>
12.1	Mechanische Frequenzmessung . . . . .	412
12.2	Digitale Frequenzmessung . . . . .	413
12.3	Digitale Zeitmessung . . . . .	414
12.3.1	Zeitintervallmessung (Zeitdifferenzmessung) . . . . .	414
12.3.2	Periodendauermessung . . . . .	418
12.4	Digitale Phasenwinkelmessung . . . . .	419
12.5	Rechnender Zähler . . . . .	420
12.6	Zeit-Spannungs-Umsetzer (t/U-Umsetzer) . . . . .	421
12.7	Frequenz-Spannungs-Umsetzer (f/U-Umsetzer) . . . . .	421
12.8	Oszillatoren . . . . .	422
12.8.1	Grundlagen . . . . .	422
12.8.2	Harmonische Oszillatoren . . . . .	424
12.8.3	LC-Oszillator . . . . .	425
12.8.4	Relaxationsoszillatoren . . . . .	427
12.8.5	Quarzoszillator . . . . .	430
12.8.6	Operationsverstärker-Schaltung eines Quarzoszillators	433
12.8.7	Fehler von Schwingquarzen . . . . .	434
12.9	Fehler bei der digitalen Zeitintervall- bzw. Frequenzmessung . . . . .	436
12.10	Atomuhren, Zeitzeichensender und Funknavigation . . . . .	439
12.10.1	Atomuhren . . . . .	439
12.10.2	DCF-77 Zeitzeichensender . . . . .	441
12.10.3	NAVSTAR/GPS-Satellitennavigation . . . . .	442

12.10.4 Galileo-Satellitennavigation . . . . .	446
12.10.5 Störfaktoren bei der Satellitennavigation . . . . .	449
<b>13 Messsignalverarbeitung . . . . .</b>	<b>451</b>
13.1 Aufgaben und Bedeutung . . . . .	451
13.2 Signalarten und Analyseformen . . . . .	453
13.3 Multiplizieren, Dividieren, Quadrieren, Radizieren . . . . .	454
13.4 Ermittlung des Effektivwertes . . . . .	457
13.4.1 Messung des Effektivwertes für beliebige Signalverläufe	459
13.5 Bestimmung von Mittelungswerten . . . . .	460
13.6 Kenngrößen nicht-sinusförmiger periodischer Signale . . . . .	462
13.7 Messung von Signaleigenschaften mittels Korrelationsfunktion	465
13.8 Äußere Störeinwirkungen . . . . .	476
13.9 Optimalfilter (Wiener-Filter) . . . . .	479
13.9.1 Übertragungsfunktion eines Optimalfilters	479
13.9.2 Beispiel für ein Optimalfilter	483
<b>14 Regression, lineare Korrelation und Hypothesen-Testverfahren . . . . .</b>	<b>491</b>
14.1 Regressionsverfahren . . . . .	491
14.1.1 Ausgleichsgerade (lineare Regression) . . . . .	492
14.1.2 Güte der Anpassung bei der linearen Regression (Varianz, Kovarianz, Restvarianz und Korrelationskoeffizient)	495
14.1.3 Ausgleichspolynome . . . . .	499
14.1.4 Mehrfache lineare Regression . . . . .	500
14.2 Lineare Korrelation . . . . .	502
14.3 Testverfahren (Hypothesen-Testverfahren) . . . . .	505
14.3.1 Testen von Hypothesen, Entscheidungen . . . . .	505
14.3.2 Beispiele für Tests . . . . .	509
<b>15 Grundlagen der Rechnergestützten Messdatenerfassung . . . . .</b>	<b>515</b>
15.1 Grundstrukturen von rechnergestützten Messsystemen . . . . .	515
15.2 Basis-Hardware zur Messdatenerfassung . . . . .	522
15.2.1 Multifunktions-Einstektkarten . . . . .	524
15.2.2 Multiplexer . . . . .	527
15.2.3 Störungen infolge Erdschleifen und Einkopplungen . . . . .	529
15.2.4 Serielle Schnittstellen . . . . .	531
15.2.5 Parallelbussysteme . . . . .	531
15.2.6 Datenlogger . . . . .	531
15.3 Grundtypen des Datentransfers . . . . .	532

<b>16</b>	<b>Messdatenerfassung im Labor</b>	533
16.1	Die serielle RS232C-Schnittstelle (V.24-Schnittstelle)	535
16.1.1	Übertragungsmedien	535
16.1.2	Leitungsbelegung und Steckerverbindung der RS232C-Schnittstelle	536
16.1.3	Pegelfestlegung und deren logische Zuordnung	539
16.1.4	Logikdefinition für Datenleitungen	539
16.1.5	Logikdefinition für Steuer- und Meldeleitungen	540
16.1.6	Synchronisierung	540
16.1.7	Handshake-Verfahren (Quittierungsverfahren)	541
16.1.8	Software-Handshaking	541
16.1.9	Hardware-Handshaking	542
16.1.10	Hardware-Realisierung von seriellen Schnittstellen	543
16.2	Kenngrößen der seriellen Datenübertragung	546
16.3	Die RS485-Schnittstelle	547
16.3.1	Eine Twisted-Pair-Leitung	548
16.3.2	Zwei Twisted-Pair-Leitungen	548
16.4	Die 20 mA-Stromschleife	549
16.5	Inter Integrated Circuit ( $I^2C$ )	549
16.6	Die USB-Schnittstelle	551
16.7	Der IEC-Bus	555
16.7.1	Historie des IEC-Bus	555
16.7.2	Bezeichnungen des IEC-Bus	555
16.7.3	IEC-Bus-Komponenten	556
16.7.4	Gerätegrundfunktionen	557
16.7.5	IEC-Bus-Leitungen	557
16.7.6	Bus-Logik	559
16.7.7	Handshake-Verfahren (Dreidraht-Handshake)	560
16.7.8	Nachrichtenarten	562
16.7.9	Schlusszeichen	567
16.7.10	Statusabfrage	567
16.7.11	IEC-Bus-Hardware	568
16.8	VXI-Bus, PXI-Bus und MXI-Bus	570
16.8.1	VXI-Bus	571
16.8.2	Resource Manager (System Manager)	573
16.8.3	Commander	573
16.8.4	Servant	573
16.8.5	Busgliederung/Teilbusse	573
16.8.6	VXI- und IEC-Bus	574
16.8.7	PXI-Bus	574
16.8.8	PCI-Express	577
16.8.9	PXI-Express (PXIe)	578
16.8.10	MXI-Bus	578
16.8.11	PXI MultiComputing (PXImc)	580
16.8.12	Historie der bisher diskutierten Bus-Standards	581

<b>17</b>	<b>Messdatenerfassung im Feld</b>	583
17.1	Die speicherprogrammierbare Steuerung (SPS)	583
17.1.1	Aufbau einer SPS	583
17.1.2	Programmstruktur	583
17.1.3	Permanent-zyklischer Betrieb	584
17.1.4	Ausnahmen vom permanent-zyklischen Betrieb	586
17.1.5	Besonderheiten der Programmierung	586
17.1.6	Programmiersprachen für SPS nach IEC 61131-3	586
17.1.7	Beispiele für die IEC-genormten SPS- Programmiersprachen	588
17.2	Neue Entwicklungen bei Speicherprogrammierbaren Steuerungen (SPS)	593
17.2.1	Vernetzung von Speicherprogrammierbaren Steuerungen	593
17.2.2	Visualisierung von SPS-Daten und -Prozessen	597
17.2.3	Linux-basierte Speicherprogrammierbare Steuerungen	602
17.2.4	SPS-Spezialklemmen	603
17.2.5	EnOcean-Funkempfänger-Busklemmen	605
17.3	Einplatinen-Computer	606
17.3.1	Einplatinen-Computer in der Mess- und Automatisierungstechnik	607
17.4	Hierarchie industrieller Bussysteme	611
17.5	Vorschrift für eine einheitliche Kommunikation: Das ISO-Schichtenmodell	612
17.6	Netzwerktopologien	614
17.7	Bus-Zugriffsverfahren	615
17.7.1	Klassifizierung der Bus-Zugriffsverfahren	616
17.8	Modulationsverfahren und Bitcodierung	616
17.8.1	Alternierende Puls Modulation (APM)	616
17.8.2	Fehlererkennung und Datensicherung	618
17.8.3	Bitcodierung	619
17.9	Schnittstellenkonverter	620
17.10	Der Feldbus (FAN)	621
17.10.1	ASI-Bus	624
17.10.2	CAN	625
17.10.3	Flex Ray	628
17.10.4	PROFIBUS-DP	630
17.10.5	FIP-Bus	633
17.10.6	INTERBUS-S	634
17.10.7	BITBUS	636
17.10.8	KNX	637
17.10.9	LON (Local Operating Network)	641
17.10.10	DIN-Messbus	642

## XXX Inhaltsverzeichnis

<b>18 Vernetzung von Messdatenrechnern (Industrie-LAN, WAN)</b>	645
18.1 IP-Adressen .....	646
18.2 Subnetzmasken .....	647
18.3 Internet-Protokoll (IP) .....	648
18.4 Transmission Control Protocol (TCP) .....	648
18.5 Echtzeitfähigkeit des Ethernet .....	648
18.6 Übergeordnete Kommunikationsebenen .....	649
18.7 Physikalische Ethernet-Übertragung .....	649
18.8 Ethernet-Telegrammstruktur .....	650
18.9 Verbindung mehrerer lokaler Netze .....	650
18.10 Standortübergreifende Vernetzung .....	652
18.10.1 Breitband-ISDN .....	652
18.10.2 Datex-P .....	653
18.10.3 GSM .....	653
18.10.4 Powerline-Kommunikation (Power Line Communication, PLC) .....	654
18.10.5 Satellitenkommunikation .....	655
18.10.6 Metropolitan Area Network (MAN) .....	656
18.10.7 Wide Area Network (WAN) .....	656
18.10.8 Hochgeschwindigkeits-Glasfasernetz FDDI .....	657
18.11 Rechnernetze zur Messdatenübertragung .....	657
18.11.1 Spezielle Bussysteme zur Messdatenerfassung .....	658
18.11.2 Vernetzung von Messdatenerfassungssystemen mittels Ethernet .....	658
18.12 Virtuelle Instrumentierung auf der Basis von USB- Messmodulen .....	660
18.12.1 Funktionsprinzip .....	660
18.12.2 Beispiele für USB-Messgeräte .....	663
18.13 Ethernet-Nutzung zur Messdatenerfassung .....	666
18.13.1 LXI - Ein neuer Standard für die Messtechnik .....	666
18.13.2 Die technische Basis von LXI .....	667
18.13.3 Die 3 Geräteklassen A, B und C des LXI-Standards .....	669
18.13.4 Triggermöglichkeiten von LXI-Geräten .....	669
18.13.5 Triggerung gemäß IEEE-1588 .....	671
18.13.6 Die aktuelle Situation des LXI-Standards .....	672
18.14 EtherCAT .....	674
18.15 VPN - Virtual Private Network .....	677
<b>19 Programmierung von Messdatenerfassungssystemen</b>	681
19.1 Allgemeine Bemerkungen .....	681
19.2 IEC- und VXI-Bus-Kommunikation, SCPI-Standard .....	682
19.2.1 Syntax der SCPI-Sprache .....	684
19.2.2 SCPI-Datenformate .....	687
19.3 Einsatz kommerzieller Software .....	688
19.4 Kategorien von Softwarelösungen .....	688

19.4.1	Dialoggeführte Komplettpakete (Fertiglösungen) . . . . .	688
19.4.2	Modul-Bibliotheken . . . . .	689
19.4.3	Graphikorientierte Entwicklungssysteme (Programmgeneratoren) . . . . .	689
19.4.4	Systeme mit speziellen Kommandosprachen . . . . .	690
19.5	LabVIEW . . . . .	691
19.6	LabWindows . . . . .	695
19.7	MATLAB . . . . .	696
<b>20</b>	<b>Gebäudeautomatisierung (Smart Home)</b> . . . . .	701
20.1	Struktur des Gesamtsystems . . . . .	702
20.2	Datenerfassung mit frequenzanaloger Schnittstelle . . . . .	703
20.3	Datenerfassung mit digitaler Schnittstelle . . . . .	705
20.4	Datenerfassung mit energieautarker digitaler Funkschnittstelle	706
20.5	Lokale und weltweite Vernetzung . . . . .	709
20.5.1	LAN - lokales Netzwerk . . . . .	709
20.5.2	Standortübergreifende Vernetzung . . . . .	710
20.5.3	Weltweite Vernetzung . . . . .	711
20.6	Software . . . . .	711
	<b>Literaturverzeichnis</b> . . . . .	715
	<b>Index</b> . . . . .	723