
Inhaltsverzeichnis

Teil I Grundlagen

1	Von Megahertz zu Gigaflops	3
1.1	Ochsen oder Hühner?	3
1.2	Rechenleistung im Takt	5
1.3	Von-Neumann-Flaschenhals	7
1.4	Benchmarks	8
1.5	Amdahls Gesetz	10
1.6	Granularität	13
1.7	Parallele Leistungsmetriken	16
1.8	Notizen	18
2	Parallelrechner	21
2.1	Gemeinsamer oder verteilter Speicher	21
2.2	Verbindungsnetzwerke	24
2.3	Cluster-Computer	27
2.3.1	Das Beowulf-Projekt	27
2.3.2	Standard-Hardware	28
2.3.3	Linux, freie Software und offene Standards	30
2.3.4	Anwendungsgebiete	31
2.4	SETI@home und Grid-Computing	32
2.5	Notizen	34
3	Programmieransätze	37
3.1	Datenparallelität	37
3.2	Threads	39
3.3	Nachrichtentransfer	44
3.4	Notizen	47

Teil II Technik

4	Cluster-Design	51
4.1	Grundlegende Komponenten	51
4.2	Anforderungen an einen High-Performance-Cluster	52
4.3	Netzwerktechnik	53
4.3.1	Netzwerkhardware	54
4.3.2	Netzwerktechnologien	57
4.4	CPU-Architektur	61
4.5	Arbeitsspeicher	62
4.6	Massenspeicher	63
4.6.1	Hardware	63
4.6.2	Clusterdateisysteme	64
4.7	Diskless nodes	65
4.8	Hardware-Monitoring	66
4.9	Unterbringung, Klima und Kühlung	67
4.10	Cluster now!	69
4.11	Besonderheiten von Knoten-Hardware	70
4.12	Schrauben oder kaufen?	71
4.12.1	Do it your self	72
4.12.2	Schlüsselfertig	72
4.13	Notizen	73
5	PCs vernetzen	75
5.1	TCP/IP-Grundlagen	77
5.2	Calculus – Der Beispiel-Cluster	80
5.3	Erstinstallation	81
5.3.1	Hardwareaufbau	81
5.3.2	Linux-Installation	82
5.3.3	Kernel-Anpassungen und Hardware-Monitoring	84
5.3.4	Hardware-Monitoring per Init-Skript starten	89
5.4	Netzwerk-Basiskonfiguration	90
5.4.1	Netzwerkkartentreiber laden	90
5.4.2	IP-Adresse zuweisen und Gateway einrichten	91
5.4.3	Dauerhafte Speicherung der Netzwerkkonfiguration	92
5.4.4	Namensauflösung	94
5.4.5	Tuning	94
5.5	SystemImager	97
5.5.1	Installation	97
5.5.2	Vollautomatische Installation	98
5.5.3	Updates	102
5.5.4	Sicherheit	103
5.5.5	Einschränkungen und Alternativen	104
5.6	Wichtige Netzdienste	104

5.6.1	Network File System	105
5.6.2	Network Information Service	108
5.6.3	Berkeley-r-Kommandos und die Secure Shell	112
5.6.4	Network Time Protocol	116
5.6.5	Network Address Translation	118
5.6.6	Dynamic Host Configuration Protocol	121
5.7	Channel bonding	125
5.8	Diskless nodes	129
5.8.1	Überblick	129
5.8.2	Booten über das Netzwerk mit PXE	130
5.8.3	Kernelkonfiguration	131
5.8.4	Server-Konfiguration	131
5.8.5	Alternativen und weitere Quellen	139
5.9	Notizen	140
6	Cluster-Dienste	143
6.1	LAM/MPI	143
6.1.1	Installation	145
6.1.2	MPI-Programme kompilieren und starten	147
6.2	Jobverwaltung und Batch-Systeme	151
6.2.1	Funktionsweise	151
6.2.2	Scheduling-Strategien	152
6.2.3	Checkpointing	153
6.2.4	Batch-Systeme im Überblick	154
6.2.5	Anwendungsbeispiel: Sun Grid Engine	157
6.3	Cluster-Management-Systeme	160
6.3.1	OSCAR	162
6.3.2	Rocks Cluster Distribution	163
6.4	Notizen	163

Teil III MPI

7	Grundlagen	167
7.1	Das Minimalgerüst	167
7.2	Senden und Empfangen von Nachrichten	170
7.3	Kollektive Kommunikation	173
7.3.1	Daten verteilen mit MPI_Bcast	173
7.3.2	Synchronisation	175
7.3.3	Kollektive Varianten	177
7.3.4	Mehr Variabilität mit v	179
7.3.5	Daten zusammenfassen mit MPI_Reduce	182
7.4	Anatomie der Nachrichtenübertragung	189
7.4.1	Blockierender Nachrichtentransfer	190
7.4.2	Laufzeitmessungen	194

7.4.3	Deadlocks	197
7.4.4	Fairness	201
7.5	Nicht blockierender Nachrichtentransfer	205
7.5.1	Rechnen statt Warten	205
7.5.2	Zeitlicher Ablauf	207
7.5.3	Flexibles Warten	209
7.5.4	Persistente Kommunikation	210
7.6	Der MPI-Standard	213
7.6.1	MPI-1 und MPI-2	213
7.6.2	FORTRAN-Schnittstelle	215
7.6.3	C++-Schnittstelle	216
7.6.4	Profiling-Interface	217
7.6.5	Dynamische Prozesserverzeugung	218
7.6.6	Einseitige Kommunikation	219
7.7	Notizen	220
8	Fortgeschrittene Techniken	223
8.1	Kommunikator- und Gruppenmanagement	223
8.1.1	Motivation	223
8.1.2	Undurchsichtige Objekte	223
8.1.3	Kommunikatoren kopieren und teilen	225
8.1.4	Prozessgruppen	226
8.2	Fehlerbehandlung	230
8.3	Nutzerspezifische Datentypen	234
8.3.1	Motivation	234
8.3.2	Der Aufbau von MPI-Datentypen	235
8.3.3	MPI-Funktionen für nutzerspezifische Datentypen	236
8.3.4	Senden und Empfangen von nutzerspezifischen Datentypen	238
8.3.5	Beispiele	240
8.4	Parallele Ein- und Ausgabe	244
8.4.1	Motivation	244
8.4.2	Definitionen und Konzepte	245
8.4.3	Grundfunktionen	246
8.4.4	Schreib- und Leseoperationen	249
8.4.5	Fehlerbehandlung	253
8.5	Notizen	256
9	Parallelisierungstechniken	259
9.1	Perfekte Parallelisierung	259
9.1.1	Peinliche und weniger peinliche Probleme	259
9.1.2	Statische Lastverteilung	260
9.1.3	Dynamische Lastverteilung, Master-Worker-Schema	265
9.1.4	Eine Master-Worker-Bibliothek	267
9.1.5	Kombinatorische Probleme	275
9.2	Geometrische Parallelisierung	289

9.2.1	Probleme auf Gittern	289
9.2.2	Gebietszerlegung	290
9.2.3	Schwingende Saite	291
9.2.4	Kommunikatoren und Topologien	298
9.2.5	Zelluläre Automaten	302
9.3	Notizen	309

Teil IV Praxis

10	Debuggingmethoden und Entwicklungswerkzeuge für MPI-Programme	313
10.1	Kontrollausgaben	313
10.2	Debugger	317
10.3	Profiler	322
10.4	XMPI	324
10.5	Namen für MPI-Objekte	328
10.6	Notizen	330
11	Bibliotheken	333
11.1	Überblick	334
11.1.1	Allgemeines	334
11.1.2	Lineare Algebra	335
11.1.3	Differentialgleichungen	339
11.1.4	Hydrodynamik	341
11.1.5	N -Körperprobleme und Molekulardynamik	342
11.1.6	Fouriertransformation	343
11.1.7	Optimierung	344
11.1.8	Pseudozufallszahlen	345
11.1.9	Visualisierung	346
11.2	APPSPACK	346
11.2.1	Installation	346
11.2.2	Das Thomson-Problem	346
11.2.3	APPSPACK als Bibliothek	350
11.3	FFTW	351
11.3.1	Schnelle Fouriertransformation	351
11.3.2	Eindimensionale Transformationen	352
11.3.3	Multidimensionale Transformationen	356
11.3.4	Rücktransformation	356
11.4	Tina's Random Number Generator Library	356
11.4.1	Pseudozufallszahlen	356
11.4.2	Die TRNG-Bibliothek	359
11.4.3	Selbstvermeidende Zufallswege	361
11.5	Notizen	366

12	Benchmarks	367
12.1	Highly-Parallel LINPACK	367
12.1.1	Algorithmus	368
12.1.2	Installation	372
12.1.3	Konfiguration	375
12.1.4	Optimierung	379
12.1.5	Ergebnisse	380
12.2	Intel MPI Benchmarks	385
12.2.1	Installation	385
12.2.2	MPI-1-Benchmarks	387
12.3	Notizen	392
13	Checkpoint-Restart	393
13.1	Überblick	393
13.1.1	Anforderungen an Checkpoint-Restart-Systeme	393
13.1.2	Implementationen von Checkpoint-Restart-Systeme	395
13.2	Ckpt	397
13.3	Berkeley Lab Checkpoint/Restart	401
13.3.1	Installation	402
13.3.2	Anwendung	403
13.3.3	Checkpointing von Multithread- und MPI-Programmen	405
13.4	Notizen	408

Teil V Anhang

14	Die C-Schnittstelle des MPI-Standards	411
14.1	Konstanten	411
14.2	MPI-Umgebung	413
14.3	Blockierende Punkt-zu-Punkt-Kommunikation	415
14.4	Nicht blockierende Punkt-zu-Punkt-Kommunikation	417
14.5	Persistente Kommunikation	420
14.6	Abgeleitete Datentypen	420
14.7	Kollektive Kommunikation	424
14.8	Einfache Gruppen, Kontexte und Kommunikatoren	431
14.9	Kommunikatoren mit Topologie	437
15	Argumente aus der Kommandozeile einlesen	439
	Literaturverzeichnis	443
	Sachverzeichnis	449