

Inhaltsverzeichnis

1 Einleitung	1
1.1 Herausforderungen	1
1.1.1 Technologische Entwicklungen	2
1.1.2 Konsequenzen für das Software Engineering	11
1.2 Begriffsdefinition	12
1.3 Aufbau und Gliederung	13
1.3.1 Ziele des Buches	13
1.3.2 Voraussetzungen	13
1.3.3 Gliederung	14
Literatur	15
2 Grundlagen	17
2.1 Asymptotische Analyse	18
2.2 Theoretisches Modell	20
2.2.1 Sequenzielle Registermaschine	20
2.2.2 Pseudocode	21
2.2.3 Beispielalgorithmus: Das Sieb des Eratosthenes	22
2.2.4 Parallele Registermaschine	24
2.2.5 Paralleler Speicherzugriff	24
2.2.6 Kommunikation paralleler Maschinenmodelle	26
2.3 Rechnernetze	29
2.4 Taxonomie nach Flynn	32
2.5 Leistungsmerkmale	33
2.5.1 Kennzahlen	34
2.5.2 Isoeffizienz	36
2.5.3 Beispiel: Analyse der parallelen Maximumssuche	39
2.6 Gesetze von Amdahl und Gustafson	41
2.7 Lemma von Brent	43

2.8	Parallelisierung	47
2.8.1	Abhängigkeiten	47
2.8.2	Testverfahren	50
Literatur		53
3	Parallele Systeme	55
3.1	Einleitung	55
3.1.1	Parallelisierung auf Bitebene	56
3.1.2	Von Neumann-Rechnerarchitektur	59
3.2	Parallelisierung auf Befehlsebene	62
3.2.1	Befehlspipeline	62
3.2.2	Superskalarität	64
3.2.3	Multithreading	65
3.2.4	Vektorisierung	66
3.3	Speicherhierarchie	71
3.3.1	Cache-Speicher	71
3.3.2	Rechensysteme mit gemeinsamem Hauptspeicher	77
3.4	Kohärenz	78
3.4.1	Koharenzprotokolle	78
3.4.2	False Sharing	84
3.5	NUMA-Architektur	86
3.6	Speichermodell	90
3.6.1	Motivation	90
3.6.2	Wettlaufbedingung	93
3.6.3	Sequenzielle Konsistenz	94
3.6.4	Konsistenzmodelle	97
3.6.5	Atomare Variablen	104
3.6.6	Weitere Beispiele	107
3.6.7	Atomare Operationen	110
3.7	Sperrenfreie Datenstrukturen	112
3.7.1	Warteschlange	112
3.7.2	Das ABA-Problem	116
3.7.3	Dynamische Speicherverwaltung mit Hazard-Verweisen	117
3.8	Eingebettete Systeme	120
3.8.1	Parallax P8X32A	121
3.8.2	Adapteva Epiphany	122
3.8.3	Espressif Systems ESP32	122
3.8.4	XMOS xCore	124
3.8.5	Nvidia Tegra 2	124
3.8.6	NXP i.MX7	126
Literatur		127

4 Algorithmen	129
4.1 Entwurf von Algorithmen	130
4.1.1 PCAM-Methode	130
4.1.2 Parallele Dekomposition	135
4.1.3 Skalierbarkeit durch kleine Einheiten	136
4.2 Horner-Schema	138
4.2.1 Sequenzielles Verfahren	139
4.2.2 Parallelisierung des Wellenfront-Musters	141
4.3 Polytop-Modell	142
4.3.1 Einleitung	142
4.3.2 Transformation	146
4.3.3 Fourier-Motzkin-Elimination	147
4.3.4 Sortieren durch Vertauschen (Bubblesort)	150
4.4 Pointer-Jumping	155
4.5 Präfixsummen und Reduktionsalgorithmen	157
4.5.1 Basisoperationen	159
4.5.2 Kostenoptimale Reduktion	160
4.5.3 Algorithmen zur Berechnung der Präfixsumme	163
4.5.4 Erweiterte Operationen	168
4.5.5 Rekursionsgleichungen	172
4.6 Sortierverfahren	181
4.6.1 Sortieren durch Mischen	181
4.6.2 Sortiernetzwerke	187
4.6.3 Odd-Even-Transposition-Sortiernetzwerk	190
4.6.4 Bitonisches Sortiernetzwerk	190
4.7 Rekursive Suchverfahren	196
4.7.1 Rekursion	197
4.7.2 Entscheidungsprobleme	200
4.8 Matrizenmultiplikation	207
4.8.1 Einleitung	207
4.8.2 Verfahren von Cannon	209
4.8.3 SUMMA-Algorithmus	212
4.9 Mustererkennung in Zeichenketten	217
4.9.1 Einleitung	217
4.9.2 Periodizität	217
4.9.3 Vishkin-Algorithmus für aperiodische Muster	219
4.10 Map-Reduce	222
4.10.1 Idee	222
4.10.2 Verteilter Algorithmus von Google	222
4.10.3 Beispiel Textanalyse	223
4.10.4 Beispiel PageRank	225
Literatur	230

5 CPU-Programmierung	231
5.1 C++-Standardbibliothek	231
5.1.1 Allgemeines	231
5.1.2 Lambda-Ausdrücke	233
5.1.3 Zeitmessung	242
5.1.4 Thread-Funktionalität	245
5.1.5 Asynchrone Task-Programmierung	249
5.1.6 Parallele Algorithmen	257
5.1.7 Speicherausrichtung	261
5.2 POSIX Threads	265
5.2.1 Einleitung	266
5.2.2 Affinität	267
5.3 Threading Building Blocks	272
5.3.1 Einleitung	272
5.3.2 Parallele Schleifen	273
5.3.3 Reduktion und Präfixsumme	278
5.3.4 Task-Parallelität	283
5.3.5 Dynamische Lastverteilung	291
5.3.6 Erweiterte Task-Konzepte	294
5.4 OpenMP	305
5.4.1 Funktionsweise	305
5.4.2 Datenparallelität	308
5.4.3 Task-Parallelität	308
5.4.4 Das n-Damenproblem	309
Literatur	312
6 GPU-Programmierung	313
6.1 Einleitung	313
6.2 Entwicklung der Grafikkarte	314
6.3 Aufbau modernen Grafikkarten	314
6.4 Hardware-Architektur	316
6.5 Speicherhierarchie	318
6.5.1 Speichertypen	319
6.6 Software-Architektur und Programmiermodell	321
6.6.1 Synchronisierung von Threads	322
6.7 Beispiele	323
6.7.1 Sobel-Operator	323
6.7.2 Bitonischer Sortierer	328

6.8	C++-Bibliothek Thrust	334
6.8.1	Motivation	334
6.8.2	Container	335
6.8.3	Algorithmen	337
6.9	Andere Konzepte	339
Literatur		339
7	Moderne Programmiersprachen	341
7.1	Funktionale Programmierung mit Scala	342
7.1.1	Grundsätzliches	342
7.1.2	Ausdrücke und Werte	342
7.1.3	Funktionen	344
7.1.4	Funktionen höherer Ordnung	348
7.1.5	Listen	350
7.1.6	Standardfunktionen	354
7.1.7	Klassen	356
7.1.8	case-classes	358
7.1.9	Weitere Konzepte in Scala	359
7.1.10	Beispiel: Textanalyse	364
7.2	Das Aktorenmodell	367
7.2.1	Motivation	367
7.2.2	Was ist das Problem mit Threads?	367
7.2.3	Bausteine des Aktorenmodells	370
7.2.4	Aktorenmodell mit Akka	371
7.2.5	Beispiel: Bank	372
Literatur		378
8	Parallele Projekte	379
8.1	Langford-Sequenz	380
8.2	Tatami-Parkettierung	382
8.3	Die Steppdecke von Mrs. Perkins	384
8.4	Zellulärer Automat	386
8.5	SOGO-Spiel	387
8.6	Quadratischer Baum	389
8.7	Zeitreihenanalyse	392
8.8	Rätsel Nr. 244	393
Literatur		394
Bildnachweis		395
Stichwortverzeichnis		397