

Inhaltsverzeichnis

Nomenklatur	II
1 Einleitung	1
2 Identifikation eines elastischen Manipulatorarmes	2
2.1 rekursives Extended-Least-Squares-Verfahren (ELS)	2
2.2 Auswahl des Eingangssignals	5
2.3 Referenzmodell des Systems	5
2.4 Identifikation des Systemmodells	7
2.5 Modellvalidierung	10
3 Adaptive Regelung des Systems	12
3.1 Bahnverfolgungsverfahren (BVV)	12
3.2 Moving-Average-Regelung (MAR)	14
3.3 Simulationsergebnisse	14
4 Zusammenfassung und Ausblick	19
5 Literaturverzeichnis	20